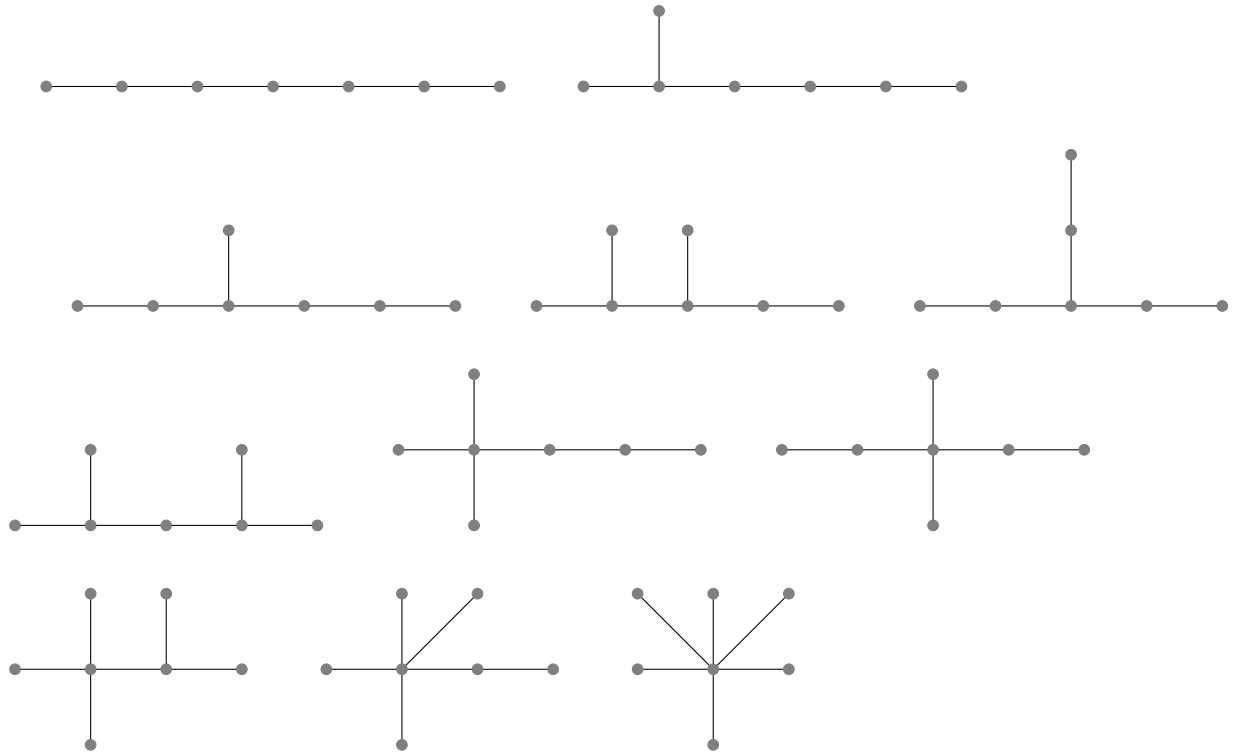


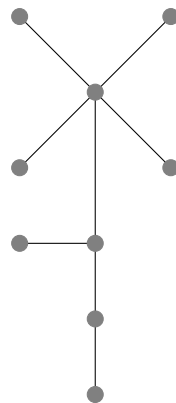
Respuestas a los problemas impares del capítulo 16

Propiedades de árboles

16.1



16.3



16.5 Sea k el número de componentes conexas de G y sean T_1, \dots, T_k las componentes conexas. Como G es un bosque cada T_i es un árbol. Por lo tanto $|E(T_i)| = |V(T_i)| - 1$. De ahí que

$$|V(G)| - |E(G)| = \sum_{i=1}^k (|V(T_i)| - |E(T_i)|) = k.$$

16.7 Por el ejercicio anterior, el número de componentes conexas de G es

$$n - (n - 1) = 1.$$

Por lo tanto G es conexo. Como además G es acíclico, se sigue que G es un árbol.

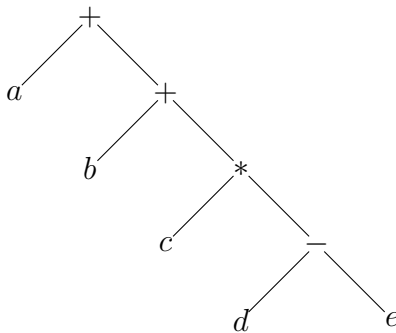
16.9 Sea T un árbol de recubrimiento de G . Por lo tanto T tiene al menos 2 vértices de grado 1, digamos u y v . Por lo tanto u y v no son vértices de corte de T , pero como T es árbol de recubrimiento de G entonces u y v tampoco son vértices de corte de G .

Árboles con raíz

16.11 Sea t el número de vértices terminales. Cada vértice, excepto el vértice raíz es el hijo de un vértice interno, por lo tanto $|V(T)| = nk + 1$. De ahí que el número de vértices terminales es igual a

$$t = (nk + 1) - k = k(n - 1) + 1 = nk - k + 1.$$

16.13



Contando árboles

16.15 Determine los árboles con 8 vértices correspondientes a los siguientes códigos de Prüfer:

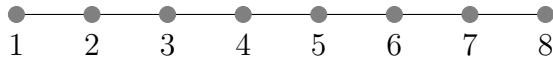
a) $(1, 1, 1, 1, 1, 1)$

b) $(2, 3, 4, 5, 6, 7)$

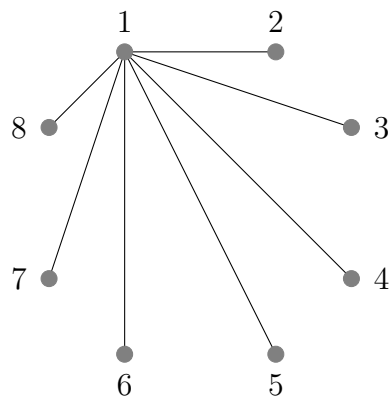
c) $(2, 3, 4, 5, 6, 6)$

d) $(3, 3, 4, 5, 6, 6)$

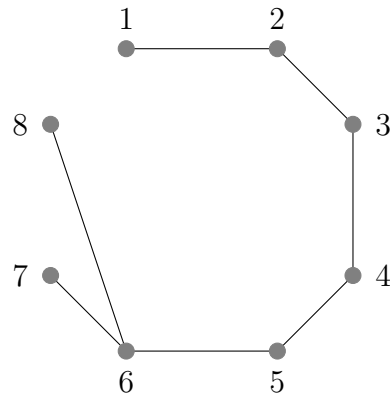
16.15 (*a*)



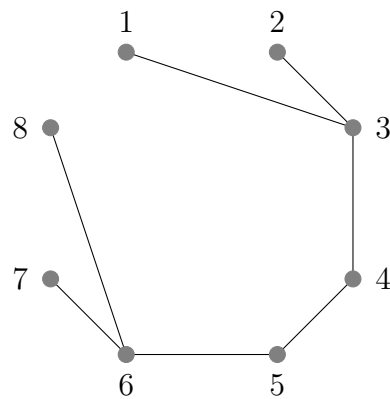
(*b*)



(*c*)



(d)



16.17 Hay 12 trayectorias: $(1, 2)$, $(1, 3)$, $(1, 4)$, $(2, 3)$, $(2, 4)$, $(3, 4)$, $(2, 1)$, $(3, 1)$, $(4, 1)$, $(3, 2)$, $(4, 2)$, $(4, 3)$ y 4 estrellas; $(1, 1)$, $(2, 2)$, $(3, 3)$ y $(4, 4)$.

Árboles de búsqueda

16.19 Por inducción sobre $k =$ número de vértices del árbol. Si $k = 1$ entonces el único vértice del árbol es r , por lo que el resultado es trivialmente cierto. Supongamos ahora que la afirmación es verdadera si el número de vértices del árbol es menor que k , y consideremos un árbol de búsqueda T con k vértices.

Caso 1. Si $v \in V(T)$ no es un vértice terminal, entonces v es un vértice en un árbol de búsqueda en anchura con menos de k vértices (obtenido removiendo los sucesores de v en el árbol). Por lo que, por hipótesis de

inducción, la única (r, v) -trayectoria es la trayectoria más corta de r a v .

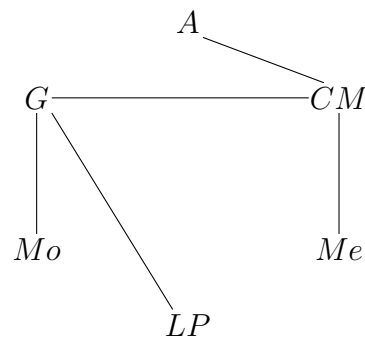
Caso 2. Si v es un vértice terminal, entonces $T' = T - v$ es un árbol de búsqueda con $k - 1$ vértices. Sea u el antecesor de v en T y sea P la única (r, u) -trayectoria en T' . Por hipótesis de inducción ésta es la trayectoria más corta de r a u . Ahora bien, en el algoritmo BPA el vértice u es explorado antes que cualquier vecino de v , por lo tanto $P + uv$ es la (r, v) -trayectoria más corta de r a v .

16.21

1. $T_1 := (\{s\}, \emptyset)$, $X := \{s\}$; $Y := V - X$, $k := 1$; $ord(s) := 1$.
2. Insertar s en L .
3. **mientras** $L \neq \emptyset$ **hacer**
4. seleccionar $u \in L$;
5. **si** $N^+(u) \cap Y = \emptyset$ **remover** u de L ;
6. **en otro caso** elegir $v \in N^+(u) \cap Y$;
7. $X := X \cup \{v\}$; $Y := Y - \{v\}$; $k := k + 1$;
8. $T_k := T_{k-1} + (u, v)$; $ord(v) := k$;
9. insertar v en L .
10. **devolver** $T := T_k$ y ord .

Árbol de recubrimiento mínimo

16.23

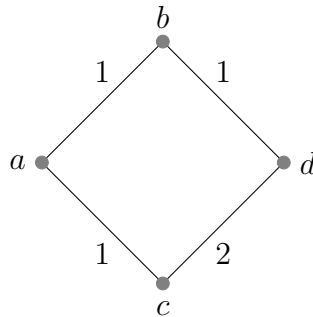


16.25

1. Ordenar las aristas de G , de modo que $u(e_1) \geq \dots \geq u(e_m)$.
2. $T := (V(G), \emptyset)$.
3. **para** $i := 1$ **hasta** m **hacer**
4. **si** $T + e_i$ es acíclica
5. **entonces** $T := T + e_i$.
6. **devolver** T .

16.27 Supongamos que G tiene dos árboles de recubrimiento mínimo distintos, digamos T y T' . Sea e la arista de costo mínimo que pertenece a un árbol pero que no pertenece al otro. Sin pérdida de generalidad $e \in E(T)$, por lo tanto $T' + e$ tiene un ciclo C . Sea $f \in E(C)$ tal que $f \in E(T') - E(T)$. Por lo tanto $T'' = T' + e - f$ es un árbol de recubrimiento de G . Como $c(f) > c(e)$ se sigue que $c(T'') = c(T') + c(e) - c(f) < c(T')$, lo cual contradice que T' es un árbol óptimo. Por lo tanto G tiene un único árbol de recubrimiento de costo mínimo.

16.29 Falso. Consideremos por ejemplo el siguiente grafo:



El árbol óptimo está formado por las aristas de costo 1. El costo de la trayectoria (c, a, b, d) es tres, sin embargo la distancia más corta de c a d es 2.